この日本国等がピ くたで)

(12) 公開特許公報(A)

さい ない かんしょう かんしょう

特別平10-232317

(松)公園日 上点の下(3名)の日ま戸

0.03 B 18/40 10:13 磁性制度

103

7023 F207 81/81

1 £ 3

海鱼的球 未要求 到球层切取印 1/11 (全 1: 11)

のじか聞かせ

MARKET 78035

Cost Hugi a

平成5年(1985)2月13日

Q1)性免疫主張各项 粉磨平率 354m5 のの存在を のでをを持しませ

日本 (ごで)

(21) 平周人 (2015.01027

デヤノ: **和ご**会生 女双ち未出版 (74, 18) maisf 5 (7 (72)免3747 20時 加北 州总林大山区下方で3 (1日)(金名の 中ヤ

7.5 元 C生代的 (720.4) 2777 - 石田 - 万倍

从身铁水山水下元子9丁目中各次分。中华

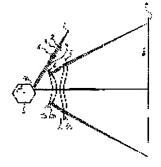
フン体比点性内 クロ代明人 かりつ 商本 中島

長座真になく

154》[384104/46] | 本本光学类型

(5)【要約】

(切[契約] 【課題】 像面湾曲や歪曲収差を良好に補正すると共に 像高による副辻室方向のスポット径の変化等の影響を小 さく抑えることができる走査光学装置を得ること。 【解決手段】 光源手段から出射した光束を収束光に変 換する第1の光学表子と、該光束を偏向素子の偏向面上 において主走造方向に長手の線規に結婚させる第2の光 学素子と、該偏向素子で偏向された光束を被走査面上に スポット状に結像させる第3の光学素子と、を具備する 走査光学装置において、該第3の光学素子は該偏向素子 個から順に第1トーリックレンズと第2トーリックレンズを有し、該第1トーリックレンズと第2トーリックレンズを第2トーリックレンズの主走査斯面内と副走査斯面内のレンズ形状を適切 に設定したこと。



【特許請求の範囲】

【請求項1】 光源手段から出射した光束を収束光に変 換する第1の光学茶子と、該光束を偏向茶子の偏向面上 において主走査方向に長手の線状に結像させる第2の光 学素子と、該偏向秦子で偏向された光束を被走査面上に スポット状に結像させる第3の光学泰子と、を具備する 走査光学装置において

該第3の光学素子は該偏向索子側から順に第1トーリッ クレンズと第2トーリックレンズを有し、該第1トーリックレンズは主走査断面内において両レンズ面とも非球 面形状であり、又走査中心近傍で該偏向素子側に凹面を向けた正の屈折力のメニスカス形状より成り、該第2ト -リックレンズは主走査断面内において両レンズ面が非 ーリックレン人は主定台が面内において向レン人面が非球面形状で、かつ走査中心近傍で該偏向索子側に凸面を向けた正の屈折力のメニスカス形状であり、又副徒査断面内において該第1トーリックレンズと第2トーリックレンズの母線に垂直なレンズ筋面形状は共に該偏向索子側に凹面を向けた正の屈折力のメニスカス形状より成っていることを特徴とする走査光学装置。 【請求項2】前記第2トーリックレンズは主走査断面内において前記並走査面側のレンズ面の曲率がレンズ中かれたしてア国初記でいくに従って適等的になかり、

心からレンズ周辺部にいくに従って連続的に変化し、中 間部において符号が反転することを特徴とする請求項1

の走査光学装置。

【請求項3】 前記第1トーリックレンズと前記第2トーリックレンズはプラスチック成型により製作されていることを特徴とする請求項1の走査光学装置。

ることで特徴とする結果は10人住所であるに 【請求項4】 前記第1トーリックレンズの副徒舎断面 内の屈折力はレンズ中心からレンズ周辺にいくに従って 連続的に強くなり、前記第2トーリックレンズの副徒舎 断面内の屈折力はレンズ中心からレンズ周辺にいくに従って連続的に弱くなっていることを特徴とする請求項 1,2又は3の走査光学装置。

【請求項5】 前記第2トーリックレンズの副徒舎断面 内のレンズ面の曲率がレンズ中心から主走舎方向にかけ て左右対称に変化していることを特徴とする請求項4の 走查光学装置。

【請求項6】 前記第2トーリックレンズは、その主走 査方向の対称軸が前記被走査面の法線に対して主走査面 内で傾いていることを特徴とする請求項1の走査光学装

£ 7としたとき

O. 08<f6/f7<O. 17 なる条件を満足することを特徴とする請求項1~6のい ずれか1項記載の走査光学装置。

【請求項8】 前記第1トーリックレンズの副徒査斯面内の前記被走査面側のレンズ面の曲率がレンズ中心から レンズ周辺にいくに従って左右非対称に変化しているこ

とを特徴とする請求項1~7のいずれか1項記載の走査 光学装置。

に請求項9】前記第3の光学素子は前記幕向素子と前記載走査面との間における副走査断面内の該被走査面上 の有対画像中心部の角倍率を r 9としたとき 0. 25<r9≤0.67

なる条件を満足することを特徴とする請求項1の走査光 学装置。

【請求項10】 前記第1トーリックレンズの副走査断 面内の屈折力はレンズ中心からレンズ周辺にいくに従っ 個内の周折力はレンス中心からレンス周辺にいくに使って連続的に強くなり、前記第2トーリックレンズの副走音断面内の屈折力はレンズ中心からレンズ周辺にいくに従って連続的に弱くなっており、かつ前記第3の光学素子は前記尾向奏子と前記を走査面との間における副性査 断面内の該被走査面上の有対画像中心部の角倍率を rSC 画像全域における任意の位置の角倍率をrSEし

O. 85<r 9√r 9<1.15 なる条件を満足することを特徴とする請求項1の走査光 学装置。

【請求項11】 光源手段から出射した光束を収束光に 変換する第1の光学茶子と、該光束を偏向茶子の偏向面 上において主走査方向に長手の線状に結像させる第2の 光学素子と、該偏向素子で偏向された光束を被走査面上 (こスポット状に結像させる第3の光学表子と、を具備す る走査光学装置において

該第3の光学素子は該偏向素子側から順に第1トーリッ プレンズと第2トーリックレンズを有し、該第1トーリックレンズは主走査断面内において両レンズ面とも非球 面形状であり、又走空中心近傍で該偏向条子側に凹面を 向けた正の屈折力のメニスカス形状より成り、該第2ト ーリックレンズは主走空断面内において面レンズ面が非 球面形状で、かつ走査中心近傍で該偏向秦子側に凸面を 向けた正の屈折力のメニスカス形状であり、又副走査斯 面内において該第1トーリックレンズと第2トーリック レンズの母線に垂直なレンズ筋面形状は共に該偏向素子 側に凹面を向けた正の屈折力のメニスカス形状より成

該第1トーリックレンズと該第2トーリックレンズの主 走査断面内の焦点距離を各々 f 6, f 7としたとき O. 08<f6/f7<2.0 なる条件を満足することを特徴とする走査光学装置。

【請求項12】 前記第2トーリックレンズは主走査斯 面内において前記被走査面側のレンズ面の曲率がレンズ 中心からレンズ周辺部にいくに従って連続的に変化し、中間部において符号が反転することを特徴とする請求項 11の走査光学装置。

【請求項13】 前記第1トーリックレンズと前記第2 トーリックレンズはプラスチック成型により製作されて いることを特徴とする請求項11の走査光学装置。

【請求項14】 前記第1トーリックレンズの副走資斯面内の屈折力はレンズ中心からレンズ周辺にいくに従って連続がに強くなり、前記第2トーリックレンズの副走査斯面内の屈折力はレンズ中心からレンズ周辺にいくに従って連続がに弱くなっていることを特徴とする請求項11,12又は13の走査光学装置。

【請求項15】 前記第2トーリックレンズの副走査斯 面内のレンズ面の曲率がレンズ中心から主走査方向にか けて左右対称に変化していることを特徴とする請求項1 4の走査光学装置。

【請求項16】 前記第2トーリックレンズは、その主 走査方向の対称軸が前記被走査面の法線に対して主走査 面内で傾いていることを特徴とする請求項11の走査光 学装置。

【請求項17】 前記第1トーリックレンズの副走査断 面内の前記被走査面側のレンズ面の曲率がレンズ中心か らレンズ周辺にいくに従って左右非対称に変化している ことを特徴とする請求項11~16のいずれか1項記載 の走査先学装置。

【請求項18】 前記第3の光学泰子は前記偏向泰子と前記被走査面との棚における副走査断面内の該被走査面上の有対面像中心部の角倍率をrSとしたとき0.25<rs

なる条件を満足することを特徴とする請求項11の走査 光学連昇

【請求項19】 前記第1トーリックレンズの副走査断面内の屈折力はレンズ中心からレンズ周辺にいくに従って連続的な強くなり、前記第2トーリックレンズの副走査断面内の屈折力はレンズ中心からレンズ 周辺部にいくに従って連続的に弱くなっており、かつ前記第3の光学表子は前記偏向表子と前記被走査面との棚における副走査断面内の該被走査面上の有対画像中心部の角倍率を下野した

○. 85<r 9/r 9<1.15 なる条件を満足することを特徴とする請求項11の走査 光学装置。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【発明の属する技術分野】本発明は走査光学装置に関し、特に光源手段から光変調され出射した光束を回転多面鎖等より成る光尾向器で属向反射させた後、f 6特性を有する結像光学系(f 6レンズ)を介して被走査面上を光走査して画像情報を記録するようにした、例えば電子写真プロセスを有するレーザービームプリンタ(LBP)やデジタル複写機等の装置に好適な走査光学装置に関するものである。

[0002]

【従来の技術】従来よりレーザービームプリンタ等の走査光学装置においては画像信号に応じて光源手段から光

変調され出射した光束を、例えば回転多面鏡(ポリゴンミラー)より成る光偏向器により周期的に偏向させ、f 6特性を有する結像光学系によって感光性の記録媒体 (感光体ドラム)面上にスポット状に集束させ、その面上を光走査して画像記録を行なっている。

【0003】図10は従来の走査光学装置の要部観略図である。同図において光源手段11から出射した発散光束はコリメーターレンズ12により略平行光束とされ、絞り13によって該光束(光量)を制限して副走査方向にのみ所定の屈折力を有するシリンドリカルレンズ14に入射している。シリンドリカルレンズ14に入射している。シリンドリカルレンズ14に入射している。シリンドリカルレンズ14に入射している。シリンドリカルレンズ14に入射している。シリンドリカルレンズ14に入射した平行光束の方ち走走査筋面内においてはそのまま平行光束の状態で射出する。又副走査筋面内においては集束して回転多面鏡(ポリゴンミラー)から成る光偏向器15の偏向面(反射面)15aにほぼ線像として結像してい

【0004】そして光偏向器15の偏向面15aで偏向 反射された光束をf 6 特性を有する結像光学系(f 6 レンズ)16を介して被走査面としての窓光体ドラム18面上に導光し、該光偏向器15を矢印A方向に回転させるとによって該窓光体ドラム18面上を光走査して画像情報の記録を行なっている。

「発明が解決しようとする課題」この種の走査光学装置において高精度な画像情報の記録を行なうには被走査面全域にわたって像面弯曲が良好に補正されスポット径が揃っていること、そして入射光の角度と像高とが比例関係となる歪曲収差(f 6 特性)を有していることが必要である。このような光学特性を満たす走査光学装置、若しくはその補正光学系(f 6 レンズ)は従来より種々と提案されている。

【0006】又一方、レーザービームアリンタやデジタル複写被等のコンパクト化及び低コスト化に伴ない、走査光学法等にも同様のことが求められている。

査光学表置にも同様のことが求められている。 【0007】これらの要望を両立させるものとしてf 8 レンズを1枚から構成した走査光学装置が、例えば特公昭61-48684号公報や特別昭63-157122 号公報や特別平4-104213号公報や特別平4-5 0908号公報等で種々と提案されている。

【0008】これらの公報のうち特公昭61-4868 4号公報や特別昭63-157122号公報等ではfのレンズとして光偏向器側に凹面の単レンズを用いてコリメーターレンズからの平行光束を記録媒体面上に集束とせている。又特関平4-104213号公報ではfのレンズとして光偏向器側に凹面、像面側にトロイダル面の単レンズを用いてコリメーターレンズにより収束光に変換された光束を該fのレンズに入射させている。又特関平4-50908号公報ではfのレンズとしてレンズ面でより収束光に変換された光束を該fのレンズにより収束光に変換された光束を該fのレンズにより収束光に変換された光束を該fのレンズに 入射させている。

【〇〇〇9】しかしながら上記に示した従来の走査光学 装置において特公昭61-48684号公報では副定査 方向の像面弯曲が残存しており、かつ平行光束を被走査 面に結像させている為、f8レンズから被走査面までの 距離が焦点距離 fとなり長く、コンパクトな走査光学装 置を構成することが難しいという問題点があった。

【0010】特開昭63-157122号公報ではf f レンズの内厚が厚い為、モールド成型による製作が困難 でありコストアップの要因となるという問題点があっ

【0011】特開平4-104213号公報では歪曲収 差が残存しており、かつ光偏向器であるポリゴンミラー の取付誤差によりポリゴン面数周期のジッターが発生す

るという問題点があった。 【0012】特開平4-50908号公報では高欠非球 面のf θレンズを用い収差は良好に補正されているもの の光偏向器と被走査面間における副走査方向の倍率の不均一性により像部により副走査方向のスポット径が変化

するという傾向があった。 【0013】この他f 6レンズを2つのレンズより構成 した走査光学装置が、例えば特別昭56-36622号 公報や特別昭61-175607号公報等で提案されて いる。これらで提案されているものレンズは断面形状が 球面又は弱い非球面より構成されており、コンパクト 化、ローコスト化、そして高精細化等を図るのが難しい 傾向があった。

【ロロ14】本発明はコリメーターレンズからの収束光 はりは147 本年がは、コソスーツーレン人からい以来元を光偏向器を介して2枚のレンズを有するfのレンズにより被走査面上に結像させる際、該fのレンズを構成する2つのレンズのレンズ形状を適切に構成することにより、像面弯曲や歪曲収差を補正し、像部による副走査方向のスポットをの変化等を防止すると共にコンパクトでしまれ、ままな場合に関すると、またないとは異なり組織も日の しかも高精細な印字に適した走査光学装置の提供を目的

[0015]

【課題を解決するための手段】本発明の走査光学装置 は、(H)光源手段から出射した光束を収束光に変換す る第1の光学素子と、該光束を偏向素子の偏向面上にお いて主走査方向に長手の線状に結像させる第2の光学素 子と、該偏向衆子で偏向された光束を被走を面上にスポット状に結像させる第3の光学来子と、を具備する走査 ッドルにおほどである。30万元子茶子と、ど来情報の定住 大学装置において、該第3の大学茶子は該偏向茶子側から順に第1トーリックレンズと第2トーリックレンズ 有し、該第1トーリックレンズは主走沓斯面内において 両レンズ面とも非球面形状であり、又走沓中心近傍で該 偏向茶子側に凹面を向けた正の屈折力のメニスカス形状 より成り、該第2トーリックレンズは主走査斯面内において面レンズ面が非球面形状で、かつ走査中心近傍で該偏向素子側に凸面を向けた正の屈折力のメニスカス形状

であり、又副走査断面内において該第1トーリックレン スと第2トーリックレンズの母娘に垂直なレンズ防面形状は共に該偏向条子側に凹面を向けた正の屈折力のメニスカス形状より成っていることを特徴としている。 【0016】特に0+1分前記第2トーリックレンズは 主走査断面内において前記被走査面側のレンズ面の曲率 がレンズ中心からレンズ周辺部にいくに従って連続的に 変化し、中間部において符号が反転することや、Q+ 変化し、中間的において付きが次むすることで、いて すが記第1トーリックレンズと前記第2トーリックレ ンズはプラスチック成型により製作されていることや、 (11分前記第1トーリックレンズの副走査断面内の屈 折力はレンズ中心からレンズ周辺にいくに従って連続的 に強くなり、前記第2トーリックレンズの副走査断面内 の屈折力はレンズ中心からレンズ周辺にいくに従って連 続的に弱くなっていることや、(H4前記第2トーリ ックレンズの副走査断面内のレンズ面の曲率がレンズ中 ックレン人の間に追加引のリンス間の電子がレンスや んから主走査方向にかけて左右対称に変化していること や、はり前記第2トーリックレンズは、その主走査 方向の対称軸が前記被走査面の法線に対して主走査面内 で傾いていることや、0+0前記第1トーリックレン ズと前記第2トーリックレンズの主走査断面内の焦点距 離を各々f6,f7としたとき

0. 08<f6/f7<0. 17

なる条件を満足することや、QH7前記第1トーリッ クレンズの副走査断面内の前記被走査面側のレンズ面の 曲率がレンズ中心からレンズ周辺にいくに従って左右非対称に変化していることや、0+0前記第3の光学素 子は前記偏向素子と前記被走査面との間における副走査 斯面内の該被走査面上の有効画像中心部の角倍率をr S としたとき

0. 25<r9<0.67

なる条件を満足することや、QH9前記第1トーリ ックレンズの副走空断面内の屈折力はレンズ中心からレ ンズ周辺にいくに従って連続的に強くなり、前記第2ト ーリックレンズの副走査断面内の屈折力はレンズ中心か らレンズ周辺にいくに従って連続的に弱くなっており、 かつ前記第3の光学素子は前記場向素子と前記被走査面 との間における副徒査断面内の該被走査面上の有対画像 中心部の角倍率をrSC 画像全域における任意の位置の

中心部の角倍率を下3、自康全域における任意の位置の 角倍率を下3としたとき 0.85<下3~下3~1.15 なる条件を満足すること、等を特徴としている。 【0017】(ゆ光源手段から出射した光束を収束光 に変換する第1の光学素子と、該光束を偏向素子の偏向 面上において主走音方向に長手の線域に結像させる第2 の光学素スと、該信向表子の信向すれた光度を対する。 の光学素子と、該偏向素子で偏向された光束を被走査面 上にスポット状に結像させる第3の光学素子と、を具備 する走査光学装置において、該第3の光学素子は該偏向 条子側から、順こ第1トーリックレンズと第2トーリック レンズを有し、該第1トーリックレンズは主走査断面内

において両レンズ面とも非球面形状であり、又走査中心 近傍で該偏向秦子側に凹面を向けた正の屈折力のメニス カス形状より成り、該第2トーリックレンズは主走査所 面内において両レンズ面が非球面形状で、かつ走査中心 近傍で該偏向奏子順に凸面を向けた正の屈折力のメニス カス形状であり、又副走査断面内において該第1トーリ ハハルへでのツ、人間ル戸町間回かにおいては第1トーツックレンズと第2トーリックレンズの母線に垂直なレンズ断面形状は共に該偏向奈子側に凹面を向けた正の屈折力のメニスカス形状より成り、該第1トーリックレンズの主意が第2トーリックレンズの主きを断面内の焦点距離を るや f 6 , f 7 としたとき 0. 08 < f 6 / f 7 < 2. 0 なる条件を満足することを特徴とする走査光学装置。

【0018】特に(121)前記第2トーリックレンズは 主走査断面内において前記被走査面側のレンズ面の曲率 がレンズ中心からレンズ周辺部にいくに従って連続的に 変化し、中間部において符号が反転することや、62 変化し、中間的において付きが及転することが、なる の前記第1トーリックレンズと前記第2トーリックレ ンズはプラスチック成型により製作されていることや、 (社会前記第1トーリックレンズの副走査断面内の屈 折力はレンズ中心からレンズ周辺にいくに従って連続的 に強くなり、前記第2トーリックレンズの副走査断面内 には、なり、明記第4年 リックレンスの圏に直納間内 の屈折力はレンズ中心からレンズ周辺にいくに従って連続がに弱くなっていることや、ひ妙能記第2トーリックレンズの副走沓折面内のレンズ面の曲率がレンズ中 心から主走査方向にかけて左右対称に変化していることや、 049前記第2トーリックレンズは、その主走査 や、(社会)前に第2トーリックレンスは、その主定会 方向の対称軸が前記被走査面の法線に対して主走査面内 で傾いていることや、(社会)前記第1トーリックレン ズの副走査断面内の前記株走査面側のレンズ面の曲率が レンズ中心からレンズ周辺にいくに従って左右非対称に 変化していることや、(社会)前記第3の光学素子は前 記録向素子と前記株走査面との間における副走査断面内 の該被走査面上の有効画像中心部の角倍率をrSとした

---0.25<r%0.67 なる条件を満足することや、(₩)前記第1トーリッ クレンズの副走査断面内の屈折力はレンズ中心からレン クレンスの個に自動面にの出当がはレンス中心からレンス周辺にいくに従って連続的に強くなり、前記第2トーリックレンズの副徒直断面内の冠折力はレンズ中心からレンズ周辺部にいくに従って連続的に弱くなっており、かつ前記第3の光学学子は前記第42を面のといりになりませた。 との間における副走査断面内の該被走査面上の有対画像 中心部の角倍率をrSC 画像全域における任意の位置の

角倍率を r 5℃ したとき ロ. 85 < r 50 < r 1. 15 なる条件を満足すること、等を特徴としている。 [0019]

【発明の実施の形態】図1は本発明の実施形態1の主走 査方向(主走査断面内)の要部断面図である。

【0020】図中、1は光源手段であり、例えば半導体 レーザより成っている。2は第10光学来子としてのコリメーターレンズであり、光源手段1から出射された光束(光ビーム)を収束光に変換している。3は開口絞り であり、通過光束径を整えている。

【ロロ21】4は第2の光学素子としてのシリンドリカ ルレンズであり、副走査方向にのみ所定の居折力を有しており、終り3を通過した光束を副走査断面内で後述す る光偏向器5の偏向面5aにほぼ線像として結像させて いる。

【0022】5は偏向表子としての例えば6面構成のポリゴンミラー(回転多面鏡)より成る光偏向器であり、モータ等の無動手段(不図示)により図中矢印A方向に 一定速度で回転している。

[0023]9は第3の光学素子としての f θ特性を有 【0023】9は第3の光学素子としてのf θ特性を有するf θレンズ(結像光学系)である。第3の光学素子9は第1トーリックレンズ6と第2トーリックレンズ6と第2トーリックレンズ6と第2トーリックレンズ7 によって、個向反射された画像情報に基づく光束を被走を面としての感光体ドラム8面上に結像させ、かつ該光偏向器5の偏向面の面倒れを補正している。 【0024】本実施形態において半導体レーザ1より出射した光束はコリメータレンズ2により収束光に変換され間口紋り3によって該光束(光量)を制限して少なれ関口がリカルレンズ4に入射している。シリンドリカルレンズ4に入射した光束のうち主ま否断面においてはそのま

ス4に入射した光束のうち主走音断面においてはそのままの状態で射出する。又副走音断面においては集束して 光偏向器5の偏向面5 aにほぼ線像(主走査方向に長手 の線像)として結像している。そして光偏向器5の偏向面5 a で偏向反射された光束はf θ レンズ 9を介して感 間うは (「偏向反射された元末は チャレン人 ラを介し ため 光体ドラム 8面上に導光され、光偏向器5 を矢印ム方向 に回転させることによって該核光体ドラム 8面上を矢印 B方向に光走査している。これにより画像記録を行なっ

【ロロ25】次に本実施形態における第3の光学素子 (f θレンズ) 9を構成する第1トーリックレンズ 6と 第2トーリックレンズ 7の特徴について説明する。 【0026】第3の光学表子9を共に正の屈折力の第1 【0026】第3の光学菜子9を共に正の屈折力の第1トーリックレンズ6と第2トーリックレンズ7の2つのレンズより構成し、このとき双方のレンズの屈折力配分を適切に行って良好なる傾面弯曲特性を得ている。【0027】又、偏向素子5から被走査面8に近づくほど、主走査方向の光束が並がってくるので、光束が並くなる第2トーリックレンズ7の屈折力を第1トーリックレンズ6の屈折力よりも弱くしている。

【ロロ28】このとき主走査断面内における第1トーリックレンズ 6と第2トーリックレンズ 7の焦点距離を各 マf 6, f 7としたとき O. 08 < f 6 / f 7 < 2. 0 ・・・ なる条件を満足するようにしている。

【0029】この条件式(1)を満足させることによっ て像面弯曲や歪曲収差を良好に補正している。又これに よって第1トーリックレンズ 6と第2トーリックレンズ 7のレンズ中心厚が略等しくなるようにして双方をプラ スチック成形又はガラス成形(ガラスモールド)より製 造したときのサイクル時間を短縮化し、冷却したときの

面形状の変形を軽戻している。 【0030】尚、本実施形態において更に好ましくは条件式(1)の数値範囲を次の如く設定するのが良い。 [0031]

0. 08<f6/f7<1. 7 がに

0. 08<f6/f7<0. 17 ······(1b)

······· (1a)

とすれば、より良好なる光学性能が得られる。 【0032】f θレンズ9として1つのトーリックレンズで構成した場合には、トーリックレンズの2つのレン ズ面のみでは被走査面上の全領域でスポット径を良好に

維持し、像面弯曲変動を良好に維持するのが難しい。 【0033】そこで本実施形態では f 6レンズ 9を所定の形状を有する 2つのトーリックレンズより構成してこのときの像面弯曲を良好に補正している。 【0034】本実施形態において第1トーリックレンズ 6は主に f 6特性と像面弯曲特性を良好に維持する為に

主走査断面内においては両レンズ面ともに非球面形状で、又走査中心近傍で偏向索子側に凹面を向けた正の屈 折力のメニスカス形状より構成している。

11/10/スースが入げれなり締約している。 【0035】又、副辻舎斯面内においては両レンズ面の 曲率(屈折力)が連続的に強くなるように変化させてい る。又副辻舎斯面内において母線に垂直なレンズ斯面形 状が共に偏向素子即に凹面を向けた正の屈折力のメニス カス形状より構成している。又副走査断面内の被走査面 側のレンズ面6 bの曲率(屈折力)がレンズ中心からレ ンス周辺にいくに従って左右非対称に強く変化するよう

に構成している。 【0036】これによって副走査方向の横倍率の不均-性を解消して、副走査方向のスポット径の変化を抑えて

【0037】第2トーリックレンズ7は主にf θ特性と 保面容曲特性の双方を良好に維持する為に主走査断面内 (図1の紙面内) において、

◎両レンズ面7a,7bを非球面形成より構成してい

【0038】◎走査中心(レンズ中心)近傍では偏向索子5側2凸面を向けた正の屈折力のメニスカス形状より 構成している。

(0039] ◎被走査面8側のレンズ面7 bの主走査断面内の曲率がレンズ中心(主走査範囲の中心)からレンズ周辺部にいくに従って連続的に変化し、中間部において符号(正,負の符号)が反転する形状より構成してい

【0040】このような第2トーリックレンズ7はこのような形状で構成することによって全走査範囲内におい て像面弯曲と歪曲収差を良好に補正している。 【0041】又、第2トーリックレンズ7*の*副走査断面

(主走査斯面と直交する断面)内の両レンズ面7a,7

bの曲率をレンズ中心から主走査方向に離れるに従って 左右対称に連続的に弱くなるように変化させている。 【0042】又、第2トーリックレンズ7の副走査断面内の母線に垂直なレンズ断面形状は共に偏向素子5側に 凹面を向けた正の屈折力のメニスカス形状より構成して いる。これによって副走査方向の横倍率を小さくしてス ポット径の絶対値を小さく抑えて副走査方向の画像特性 を良好に維持している。

【0043】f 8レンズ9は光偏向器5と被走査面8と の間における副走査断面内の該被走査面8上での有効画 像中心部の角倍率をr \$としたとき 0.25<r%<0.67

なる条件を満足するようにしている。 【0044】この条件式(2)はf θレンズ9の主走査 方向のレンズ長さを抑えながら副走沓斯面内の画像特性を良好に維持するための条件であり、条件式(2)の下限値を越えると第1トーリックレンズ6と第2トーリッ VRIDEを超えると第1トーソッソレスのこれとトッックレンス了への有効光束が並がり、レンズの内厚も厚くなってコンパクトさが失われるので良くない。又条件式(2)の上限値を越えるとアラスチックレンズから構成されるf θ レンズ 9 は温度などの環境変化により画像性

ンズ周辺部にいくに従って連続的に弱くなっており、か of θレンズ9は光偏向器5と被走査面8との間におけ る副走査斯面内の該被走査面8上の有対画像中心部の角 倍率をrsc 画像全域における任意の位置の角倍率をr 9としたとき

0. 85<r9/r9<1. 15 ······ (3)

なる条件を満足するようにしている。 【0046】この条件式(3)は被走査面8において、 10040月この条件式(3)は被定登面8において、 該被走查面8の中心部から周辺部にかけて副走査断面内 のスポット径を均一化にするための条件であり、条件式 (3)の上限値を越えると主走査方向の画像端(被走査 面8の周辺部)のスポット径が中心部に対し小さくなる ので良くない。又条件式(3)の下限値を越えると主走 査方向の画像部のスポット径が中心部に対し大きくなり 副走査断面内のスポット径の均一性が失われるので良く

【0047】本実施形態ではトーリックレンズのレンズ 形状を主走査方向は10次までの関数で表わせる非球面 形状とし、副徒査方向は像高方向に連続的に変化する球 面より構成している。そのレンズ形状は例えばトーリッ クレンズと光袖との交点を原点とし、光軸方向をX軸、 主走査面内において光軸と直交する軸をY軸、副走査面内において光軸と直交する軸をZ軸としたとき、主走査方向と対応する母線方向が 【0048】

なる式で表わせるものであり、副走査断面形状は、その 曲率半径が主走査方向のレンズ面座標の変化に伴って連 結的に変化しており、主走査面上の座標がYであるとこ ろの曲率半径r ' が

r' = r (1+D2Y2+D4Y4+D6Y6+D8Y 8+D10Y10

なる式で表されるものであり、rは光軸上における曲率 半径、D2, D4, D6 D8, D1は各係数である。 【OO49】ここでYの値が正のときは係数として添字

【0049】ここでYの値が正のときは係数として添字 UのついたD2J D4J D8J D2Dを用いて計 其された曲率半径r、となっており、負のときは係数と して添字のLのついたD2、D4、D8、D8、D1 を用いて計算された曲率半径 r'となっている。 【0050】次に表一1に実施形態1におけるレンズ面 形状を表わす各係数及びその他の諸特性を示す。図2に 実施形態1の第1,第2トーリックレンズの副走査方向 の屈折力状態を示す。図3に実施形態1における條面弯 曲と歪曲収差の収差図及び中心基準の角倍率変化の説明 図を示す。同図より各収差とも実用上問題のないレベル まで補正されていることが分かる。

[0051]

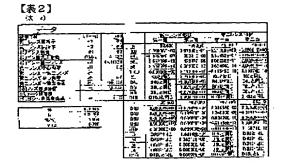
(本 1) (x 1

本実施形態において第2トーリックレンズ7は主走査方向の対称軸が被走査面8の法線に対して主走査断面内で 光偏向器5側のレンズ面頂点を回転軸として時計回り方向に10分傾いている。

同に10分傾いている。 【0052】第2トーリックレンズ7は主走査筋面内のトーリックレンズ自身の光軸に対して母線方向と子線方向の双方において面形状は対称となっている。

【0053】図4は本発卵の実施形態2の主走査方向 (主走査断面図)の要部断面図である。同図において図 1に示した要素と同一要素には同符番を付している。 【0054】本実施形態は図1の実施形態1に比べて第3の光学素子29を構成する第1、第2のトーリックレンズ26,27を後述する表-2に示すように6面構成のポリゴンミラーに最適なレンズ形状としたことである。その他の構成及び光学的作用は前述の実施形態1と昭同様であり、これにより同様な効果を得ている。【0055】次に表-2に実施形態2におけるレンズ面形状を表わす各係数及びその他の結特性を示す。図5に実施形態2の第1、第2のトーリックレンズの副走雪方向の屈折力状態を示す。図6に実施形態2の第1、第2のトーリックレンズの副走雪方向の屈折力状態を示す。図6に実施形態2における條面

弯曲と歪曲収差の収差図及び中心基準の角倍率変化の説 明図を示す。同図より各収差とも実用上問題のないレベルまで補正されていることが分かる。 [0056]



本実施形態において第2トーリックレンズ27は主走査方向の対称軸が被走査面8の法線に対して主走査断面内で光偏向器8側のレンズ面頂点を回転軸として時計回り方向に10分傾いでいる。 【0057】図7は本発界の実施形態3の主走査方向(主走査断面図)の要部断面図である。同図において図1に示した要素と同一要素には同符番を付している。【0058】本実施形態は図10実施形態1に比べてし、30米学表よ39を推断する第1 第2のトーリックト 3の光学来子39を構成する第1、第2のトーリックレンズ36,37を後述する表-3に示すように6面構成 のポリゴンミラーに最適なレンズ形状としたことであ

る。その他の構成及び光学的作用は前述の実施形態1と る。その他の構成及び光学的作用は前述の実施形態1と 昭同様であり、これにより同様な効果を得ている。 【0059】次に表一3に実施形態3におけるレンズ面 形状を表わす各係数及びその他の緒特性を示す。図8に 実施形態3の第1、第2のトーリックレンズの副徒査方 向の屈折力状態を示す。図9に実施形態3における像面 弯曲と歪曲収差の収差図及び中心基準の角倍率変化の説 明図を示す。同図より各収差とも実用上問題のないレベ ルまで補正されていることが分かる。 【0060】

[0060]

(g. m							
<i>F-9</i>							
LANGE SECTION	. 36.45	100		Z-14	×	- N 2 ''	- 1 to 1
サニッジズ医が手 サル・スタン第	. *	9447 -43	A)	- F/187 (836-	A130 -32 - 20	9:259 Br:15:51:1
M:C/4179 M	[75kg]		41.	1-8 4-48	E 234 - 11	· ELBAN :	11.0di: vt
付え、マープンス		4.4	3/	. Ania-i	1 2 2 2 2 2 2 2	- 1575	1300 (2.16
湯ー・シス・大二レンズ	13	***	ר זונו	UMAR W		ANGES.	184 31-11
第二人の主て有数	· } - #- ·	1497	SI KT	R.JE5 1.	163130 68	COLENIE C	- 100 ·
POLOXE AND	1.3.	776	. N	DAID- 45	17715-13	9.711	DAVE 4.
カル・クロネル オルカー・タイス円を		711	4			THE COLUMN	DINE
				23550	•2.(3)	**************************************	47287
. 3	501051		[::2-:	D3526-1	770	HAY -C	SABATIL XI
C.E	3 15.		ж.	WEST	9.112-13	16 M = C	13875 :0 123152-14
	: 12)	,	1 41	AXXX CC	(PO'AL-DE	100 200 1 (2)	LEP 9.0-12
			- m -	행물.	10-13-20	2024.1. 2024.1.	DALENT
			Ŀ#7	14 PC	165.14-19	"6,0 " C1".	PACE I
			in the	1932 AL	WALE OF	1,745	DBIGIGIE DIE_AS II
				[<i></i>	1100	1.1100 4.1	

本実施形態において第2トーリックレンズ37は主走査 方向の対称軸が被走査面8の法線に対して主走査断面内 で偏向素子5側のレンズ面頂点を回転軸として時計回り 方向に10分傾いている。 【0061】

【発明の効果】本発明によれば前述の如くコリメータ、 【発明の効果】本発明によれば前述の如くコリメーターレンズからの収束光を光偏向器を介して2枚のレンズより成るf θレンズにより被走査面上に結像させる際、該f θレンズの2つのレンズのレンズ形状を適切に設定することにより、像面弯曲や歪曲収差等を良好に補正すると共に像高による副走査方向のスポット径の変化等の影響を小さく抑えることができ、これによりコンパクトで高精細な印字に適した走査光学装置を達成することができる。

【0062】またf θ レンズを2枚のレンズで構成する ことにより f θ レンズの各レンズの光軸方向の中心内厚を薄くできるので、2 つのレンズをプラスチック成形した場合、成形タクトタイムを短縮することができ、より 低コストの走査光学装置が実現できる。

【図面の簡単な説明】

【図1】 本発明の実施形態1の主走査方向の要部が面

【図2】 本発明の実施形態1の第1,第2トーリック レンズの副走査方向の屈折力状態の説明図

【図3】 本発明の実施形態1における像面弯曲、歪曲

収差、角倍率変化を示す図

【図4】本発明の実施形態2の主走査方向の要部断面

【図5】 本発明の実施形態2の第1,第2トーリック レンズの副走査方向の屈折力状態の説明図

【図6】本発明の実施形態2における像面弯曲、歪曲 収差、角倍率変化を示す図

【図7】本発明の実施形態3の主走査方向の要部が面

【図8】本発明の実施形態3の第1,第2トーリックレンズの副走査方向の屈折力状態の説明図

【図9】本発明の実施形態3における像面弯曲、歪曲

収差、角倍率変化を示す図 【図 10】 従来の走査光学装置の光学系の要部標面図 【符号の説明】

光源手段

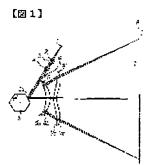
第1の光学素子(コリメーターレンズ)

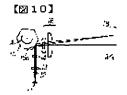
第2の光学素子 (シリンドリカルレンズ)

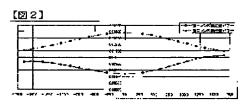
5 偏向秦子 (光偏向器) 6,26,36 第1トーリックレンズ 7,27,37 第2トーリックレンズ

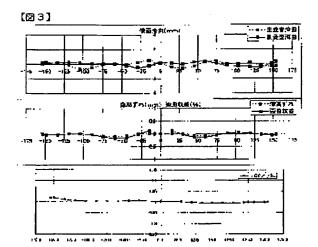
B 被走査面(感光体ドラム)

9, 29, 39 第3の光学素子(f θレンズ)





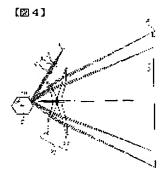


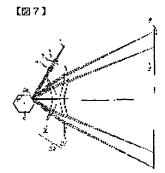


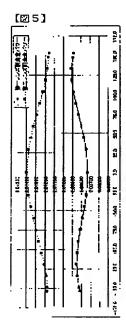
į

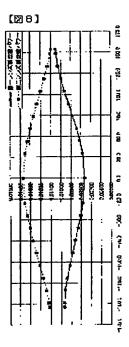
:

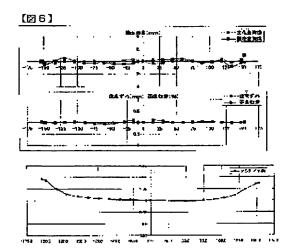
:







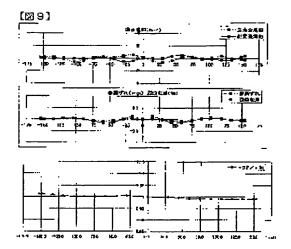




;

:

:



フロントページ*の*続き

(欧紀月者 加藤 学 東京都大田区下丸子3丁目3番2号 キヤ ノン株式会社内 THIS PAGE BLANK (USPRO)